PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

10-271706

(43)Date of publication of application: 09.10.1998

(51)Int.Cl.

H02J 7/34 B60L 3/00

B60L 11/18 H01M 8/00 H02J 7/00

H02J 7/00

(21)Application number: 09-090269

(71)Applicant: TOYOTA MOTOR CORP

(22)Date of filing:

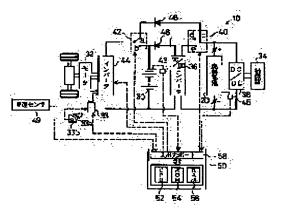
24.03.1997

(72)Inventor: TOOHATA YOSHIKAZU

(54) POWER UNIT AND ELECTRIC VEHICLE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To prevent deterioration of residual capacity in a secondary battery, also to supply a sufficient power to a load whose level fluctuates. SOLUTION: In a fuel cell system 10 provided with a fuel cell 20 and a secondary battery 30, when an accelerator opening in an accelerator pedal 33a is 0, a connection condition of a contact in changeover switches 40, 42 is controlled, the second battery 30 is charged from the fuel cell 20. Here, output voltage from the fuel cell 20, in a condition with an output maximized from the fuel cell 20, is stopped up by a DC/DC converter 36, to be supplied to the secondary battery 30. When load power in a motor 32 is a prescribed value or more, power is supplied to the motor 32 from both the secondary battery 30 and the fuel cell 20, when the load power is smaller than the prescribed value, power is supplied by only the fuel cell 20.



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-271706

(43)公開日 平成10年(1998)10月9日

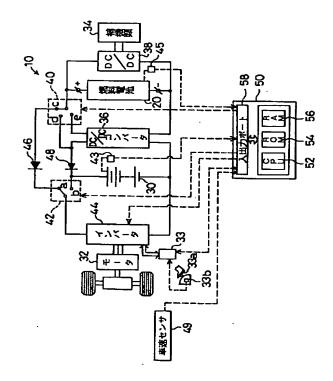
(51) Int.Cl. ⁶	識別記号		FΙ				
H02J 7/34			H02J	7/34		D	
						E	
B60L 3/00			B60L	3/00		S	
11/18				11/18		G	
H01M 8/00			H01M	8/00		Α	
		審查請求	未請求請	求項の数11	FD	(全 22 頁)	最終頁に続く
(21)出願番号	特顯平9-90269		(71) 出顧人 000003207				
				トヨタ	自動車	株式会社	
(22)出願日	平成9年(1997)3月24日		愛知県豊田市トヨタ町1番地				
			(72)発明者 遠畑 良和				
				愛知県	豊田市	トヨタ町1番	地 トヨタ自動
				車株式			
			(74)代理	【人) 弁理士	五十	嵐 孝雄 (外2名)

(54) 【発明の名称】 電源装置および電気自動車

(57)【要約】

【課題】 2次電池の残存容量の悪化を防止すると共に、大きさが変動する負荷に対して常に充分な電力を供給可能とする。

【解決手段】 燃料電池20と2次電池30とを備える 燃料電池システム10は、アクセルペダル3·3aにおけるアクセル開度が0の時には、切り替えスイッチ40,42における接点の接続状態を制御して、燃料電池20から2次電池30に対して充電を行う。このとき、燃料電池20からの出力電圧は、燃料電池20からの出力が 最大となる状態でDC/DCコンバータ36によって昇圧されて、2次電池30に供給される。また、モータ32での負荷量力が所定量以上の時には2次電池30と燃料電池20との両方からモータ32に電力が供給され、負荷量が所定量より小さいときにには燃料電池20だけが電力を供給する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 燃料電池と2次電池とを備え、前記燃料 電池と前記2次電池との少なくとも一方から負荷に対し て電力の供給を行なう電源装置であって、

前記燃料電池から前記2次電池に対して充電を行なうべ き状態であることを判断する充電時判断手段と、

前記充電時判断手段が前記燃料電池から前記2次電池に 対して充電を行なうべき状態であると判断したときに、 前記燃料電池から前記負荷に対して電力を供給する場合 の出力電圧よりも高い所定の電圧で、前記燃料電池を供 10 給側として前記2次電池の充電を行なう充電手段とを備 える電源装置。

【請求項2】 請求項1記載の電源装置であって、 前記負荷は、大きさが零となり得る主負荷を含み、 前記充電時判断手段は、前記主負荷が略零となる状態を 検出したときに、前記燃料電池から前記2次電池に対し て充電を行なうべき状態であると判断する電源装置。

【請求項3】 請求項1または2記載の電源装置であっ て、

前記充電手段は、

前記燃料電池の出力に接続され、前記燃料電池からの出 力電圧を昇圧して前記2次電池に供給する昇圧手段と、 複数の接点を備え、該接点の接続の組み合わせにより、 前記負荷に電力を供給する接続状態から、前記燃料電池 から前記昇圧手段を介して前記2次電池を充電する接続 状態に切り替え可能な接続手段と、

前記充電時判断手段が前記燃料電池から前記2次電池に 対して充電を行なうべき状態であると判断したときに、 前記接続手段の接点の接続の組み合わせを操作して、前 記回路の接続状態が前記燃料電池から前記2次電池に対 30 して充電可能となる接続状態に変更すると共に、前記2 次電池を充電する電圧が前記所定の電圧となるよう前記 昇圧手段を制御する制御手段とを備える電源装置

【請求項4】 請求項1ないし3いずれか記載の電源装 置であって、

前記負荷の状態を検出して前記負荷が高負荷状態である か低負荷状態であるかを判断する負荷状態判定手段と、 前記負荷状態判定手段が高負荷状態であると判断したと きには、前記燃料電池と前記2次電池との両方から前記 負荷に対して電力を供給し、前記負荷状態判定手段が低 40 負荷状態であると判断したときには、前記燃料電池だけ から前記負荷に対して電力を供給する電源切り替え手段 とを備える電源装置。

【請求項5】 請求項1または2記載の電源装置であっ て、

前記負荷の状態を検出して前記負荷が高負荷状態である か低負荷状態であるかを判断する負荷状態判定手段と、 複数の接点を備え、該接点接続の組み合わせにより、前 記燃料電池により前記2次電池を充電する接続状態と、 前記燃料電池と前記2次電池との両方から前記負荷に対 50

して電力を供給する接続状態と、前記燃料電池だけから 前記負荷に対して電力を供給する接続状態とを切り替え 可能な回路接続手段と、

前記充電時判断手段に加えて前記負荷状態判定手段から 情報を入力して、該入力された情報に基づいて前記回路 接続手段における接点の接続の組み合わせを操作して、 前記燃料電池と前記2次電池との両方から前記負荷に対 して電力を供給可能な高負荷モードと、前記燃料電池だ けから前記負荷に対して電力を供給可能な低負荷モード と、前記燃料電池から前記2次電池に対して充電可能な 充電モードとを切り替える回路制御手段とを備える電源 装置。

【請求項6】 前記充電手段は、前記燃料電池からの出 力エネルギが最大となる状態で前記2次電池への充電を 行なう請求項1ないし5いずれか記載の電源装置。

【請求項7】 前記負荷状態判定手段は、前記負荷の大 きさを判断する負荷量判定手段である請求項4または5 記載の電源装置。

【請求項8】 前記負荷状態判定手段は、前記負荷の変 20 化量を判断する負荷変化量判定手段である請求項4また は5記載の電源装置。

【請求項9】 電気エネルギによってモータを回転さ せ、該モータの回転力を車軸に伝えることによって駆動 力を得る電気自動車であって、

請求項1ないし8いずれか記載の電源装置を搭載し、 前記モータは、前記電源装置から電力の供給を受ける負 荷の一つである電気自動車。

【請求項10】 電気エネルギによってモータを回転さ せ、該モータの回転力を車軸に伝えることによって駆動 力を得る電気自動車であって、

請求項7記載の電源装置を搭載し、

前記モータは、前記電源装置から電力の供給を受ける負 荷の一つであり、

前記負荷量判定手段は、前記電気自動車におけるアクセ ル開度と車速とに基づいて前記負荷量を判断する手段で ある電気自動車。

【請求項11】 電気エネルギによってモータを回転さ せ、該モータの回転力を車軸に伝えることによって駆動 力を得る電気自動車であって、

請求項8記載の電源装置を搭載し、

前記モータは、前記電源装置から電力の供給を受ける負 荷の一つであり、

前記負荷変化量判定手段は、前記電気自動車におけるア クセル開速度に基づいて前記負荷の変化量を判断する手 段である電気自動車。

【発明の詳細な説明】

【発明の属する技術分野】本発明は、電源装置および電 気自動車に関し、詳しくは燃料電池と2次電池とを電源 として備えた電源装置と、この電源装置を搭載した電気

自動車に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、この種の電源装置として、燃料電 池と2次電池とを電源として備え、両者を併用して負荷 に対して電力を供給する電源装置が提案されている(例 えば特開昭47-32321号公報など)。この電源装 置では、電源装置を構成する回路に設けられた所定の接 点を開閉することによって、電源装置に接続された負荷 に対する電力の供給を制御する。負荷が小さな時には燃 料電池が単独で負荷に対して電力を供給し、負荷が大き 10 くなると燃料電池と2次電池との両方が負荷に対して電 力を供給するように切り替える。また、2次電池の残存 容量が低下したときには、燃料電池は負荷に電力を供給 すると共に2次電池を充電するよう回路の接続を切り替 える。燃料電池は出力電流が大きくなるに従って電圧が 降下してしまうという性質があるが、燃料電池と2次電 池とを併設する上記構成を採ることによって、負荷の消 費電力が大きいときにも充分な出力を得ることができ

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記し た電源装置においては、2次電池の残存容量が低下した ときの対応としては、電源装置を構成する回路に設けた 所定の接点を開閉することによって、2次電池を放電状 態から充電可能な状態に切り替えるだけであった。この ような構成では、負荷に供給する電力量が大きいと2次 電池の残存容量の低下に伴って上記接点が切り替わる が、負荷がある程度大きい状態が引き続き継続すると、 燃料電池から2次電池への充電が行なわれず、2次電池 は残存容量を回復することができない。2次電池の残存 容量が回復しないまま負荷が大きい状態が継続すると、 2次電池は負荷に対して電力を供給することができない ため、電源装置から負荷に供給される電力量が不足する 状態となる。このような状態では、燃料電池に対して大 きな負荷がかかってしまうため、燃料電池の出力電圧が 降下するなどの問題を生じ、燃料電池からも充分な出力 が得られなくなるという問題があった。

【0004】ここで、燃料電池と2次電池とを併用して 用いる上記したような電源装置では、両電池の出力に関 する性能のバランスによって、電源装置全体の性能が大 40 きく制約を受けることになる。各電池の性能は、その大 きさに大きく依存している。燃料電池では、燃料電池を 構成する積層セル数が出力電圧に、各セルが備える電極 の面積が出力電流に比例する。また2次電池では、2次 電池の個数が出力電圧に比例し、2次電池の容積および 重量がV-I特性の傾きに比例する。

【0005】したがって、上記したように負荷が大きい 状態が継続する場合にも2次電池からの電力の供給を確 保するためには、2次電池の容量を増大させることによ って、電源装置全体を長時間継続する大きな負荷に耐え 50 燃料電池と前記2次電池との少なくとも一方から負荷に

ることができる構成にするといった対応が考えられる。 しかしながら、2次電池の容量を増大させる場合には、 電源装置を設置するためにより大きなスペースが必要と なり、採用しがたい場合がある。特に、上記電源装置を 電気自動車の駆動用電源として用いる場合には、積載可 能なスペースに厳しい制限があるため採用し難い。

【0006】2次電池と燃料電池とが並列に接続されて 負荷に対して電力を供給している場合に、2次電池が放 電状態と充電状態とのうちいずれの状態になるかは、負 荷の大きさと、2次電池と燃料電池との出力容量のバラ ンスとによって決まる。そこで、2次電池の残存容量が 著しく低下してしまうのを避け得る構成として、2次電 池からの出力電圧を、燃料電池からの出力電圧に比べて 相対的により小さくすることが考えられる。このような 構成とすることによって、燃料電池が2次電池を充電す る充電領域がより広くなり、2次電池は残存容量を回復 しやすくなる。しかしながら、2次電池において燃料電 池に対する相対的な出力電圧を小さくする場合には、2 次電池の出力・容量ともに減少し、電源装置全体として 電力を供給可能な負荷の大きさが小さくなってしまい、 採用し難い。

【0007】また、燃料電池の積層セル数や電極面積を 増大させて燃料電池からの出力を大きくすることによっ て、2次電池を充電可能となる領域を拡大するととも に、負荷が大きい状態における燃料電池からの出力の割 合を増大して2次電池の残存容量の悪化による出力減少 の影響を小さくするという方策も考えられる。しかしな がら、燃料電池の出力を大きくすると、それに伴って、 燃料電池の運転時に駆動される補機類(酸化ガスを燃料 電池に供給するためのコンプレッサなど)で消費される 電力も増大してしまうため、燃料電池の出力を大きくし ても実際には上記したような効果は得難い。すなわち、 補機類で消費される電力が増大すると、燃料電池の出力 を大きくしても2次電池の充電領域を広げる効果は充分 に得られず、また、負荷が大きい状態における燃料電池 からの出力の割合を充分に増大させることができない。

【0008】このように、燃料電池と2次電池とを備え る電源装置において、大きさが変動する負荷に対して常 に充分な電力を供給することと、2次電池の残存容量の 悪化を防止することを共に達成する構成は従来知られて おらず、その実現が望まれていた。

【0009】本発明の電源装置および電気自動車は、こ うした問題を解決し、2次電池の残存容量の悪化を防止 すると共に、大きさが変動する負荷に対して常に充分な 電力を供給可能とすることを目的としてなされ、次の構 成を採った。

[0010]

【課題を解決するための手段およびその作用・効果】本 発明の電源装置は、燃料電池と2次電池とを備え、前記

対して電力の供給を行なう電源装置であって、前記燃料電池から前記2次電池に対して充電を行なうべき状態であることを判断する充電時判断手段と、前記充電時判断手段が前記燃料電池から前記2次電池に対して充電を行なうべき状態であると判断したときに、前記燃料電池から前記負荷に対して電力を供給する場合の出力電圧よりも高い所定の電圧で、前記燃料電池を供給側として前記2次電池の充電を行なう充電手段とを備えることを要旨とする。

【0011】以上のように構成された本発明の電源装置は、燃料電池と2次電池とを備え、前記燃料電池と前記2次電池との少なくとも一方から負荷に対して電力の供給を行なう。前記燃料電池から前記2次電池に対して充電を行なうべき状態であることが判断されると、前記燃料電池から前記負荷に対して電力を供給する場合の出力電圧よりも高い電圧で、前記燃料電池を供給側として前記2次電池の充電を行なう。

【0012】このような電源装置によれば、前記燃料電池から前記負荷に対して電力を供給する場合の出力電圧よりも高い電圧で、前記燃料電池を供給側として前記2次電池の充電を行なうため、燃料電池の出力電圧と2次電池の充電電圧との差だけに基づいて充電を行なう場合に比べて、高い効率でより迅速に2次電池の充電を行なうことができる。

【0013】ここで、前記負荷は、大きさが零となり得る主負荷を含み、前記充電時判断手段は、前記主負荷が略零となる状態を検出したときに、前記燃料電池から前記2次電池に対して充電を行なうべき状態であると判断する構成とすることもできる。

【0014】このような場合には、大きさが変動する主 負荷の大きさが略零となったときに、前記燃料電池から 前記2次電池に対して充電を行なうべき状態であると判 断されるため、燃料電池の出力状態に余裕のあるときに 2次電池の充電を行なうことができる。したがって、2 次電池を充電することによって主負荷に対する電力供給 が影響を受けることがなく、また、大きく安定した電力 によって2次電池を充電することができる。

【0015】本発明の電源装置において、前記充電手段は、前記燃料電池の出力に接続され、前記燃料電池からの出力電圧を昇圧して前記2次電池に供給する昇圧手段と、複数の接点を備え、該接点の接続の組み合わせにより、前記負荷に電力を供給する接続状態から、前記燃料電池から前記昇圧手段を介して前記2次電池を充電する接続状態に切り替え可能な接続手段と、前記充電時判断手段が前記燃料電池から前記2次電池に対して充電を行なうべき状態であると判断したときに、前記接続手段の接点の接続の組み合わせを操作して、前記回路の接続状態が前記燃料電池から前記2次電池に対して充電可能となる接続状態に変更すると共に、前記2次電池を充電する電圧が前記所定の電圧となるよう前記昇圧手段を制御

する制御手段とを備えることとしてもよい。

【0016】このような電源装置では、前記燃料電池から前記2次電池に対して充電を行なうべき状態であると 判断されると、制御手段が前記接続手段の接点の接続の 組み合わせを操作して、前記回路の接続状態が前記燃料 電池から前記2次電池に対して充電可能となる接続状態 に変更される。また、このとき、制御手段は昇圧手段を 制御して、前記2次電池を充電する電圧を前記所定の電 圧にする。したがって、前記燃料電池から前記2次電池 に対して充電を行なう必要がある場合には、高い電圧で 2次電池を充電することが可能となる。

【0017】また、本発明の電源装置において、前記負荷の状態を検出して前記負荷が高負荷状態であるか低負荷状態であるかを判断する負荷状態判定手段と、前記負荷状態判定手段が高負荷状態であると判断したときには、前記燃料電池と前記2次電池との両方から前記負荷に対して電力を供給し、前記負荷状態判定手段が低負荷状態であると判断したときには、前記燃料電池だけから前記負荷に対して電力を供給する電源切り替え手段とを備えることとしてもよい。

【0018】このような電源装置では、前記負荷の状態を検出して前記負荷が高負荷状態であるか低負荷状態であるかを判断し、高負荷状態であると判断したときには前記燃料電池と前記2次電池との両方から前記負荷に対して電力を供給し、低負荷状態であると判断したときには前記燃料電池だけから前記負荷に対して電力を供給する。したがって、高負荷状態においては燃料電池と2次電池との両方から電力が供給されるため、大きな負荷に充分に対応することが可能となり、低負荷状態においては2次電池から出力されてしまうことがなく、低負荷状態のときに2次電池の残存容量が低下してしまうことがない。

【0019】さらに、本発明の電源装置において、前記 負荷の状態を検出して前記負荷が高負荷状態であるか低 負荷状態であるかを判断する負荷状態検出手段と、複数 の接点を備え、該接点の接続の組み合わせにより、前記 燃料電池により前記2次電池を充電する接続状態と、前 記燃料電池と前記2次電池との両方から前記負荷に対し て電力を供給する接続状態と、前記燃料電池だけから前 記負荷に対して電力を供給する接続状態とを切り替え可 能な回路接続手段と、前記充電時判断手段に加えて前記 負荷状態判定手段から情報を入力して、該入力された情 報に基づいて前記回路接続手段における接点の接続の組 み合わせを操作して、前記燃料電池と前記2次電池との 両方から前記負荷に対して電力を供給可能な高負荷モー ドと、前記燃料電池だけから前記負荷に対して電力を供 給可能な低負荷モードと、前記燃料電池から前記2次電 池に対して充電可能な充電モードとを切り替える回路制 御手段とを備えることとしてもよい。

【0020】このような電源装置では、前記充電時判断

(5)

手段に加えて、前記負荷の状態を検出して前記負荷が高 負荷状態であるか低負荷状態であるかを判断する負荷状態 態判定手段から情報を入力して、この入力された情報に 基づいて前記回路接続手段における接点の接続の組み合 わせを操作する。これによって、前記燃料電池と前記2 次電池との両方から前記負荷に対して電力を供給可能な 高負荷モードと、前記燃料電池だけから前記負荷に対し て電力を供給可能な低負荷モードと、前記燃料電池から 前記2次電池に対して充電可能な充電モードとを切り替 える。したがって、負荷が大きいときには充分な電力を 確保し、負荷が小さいときには2次電池の残存容量が低 下してしまうのを防ぎ、2次電池を充電すべき時には高 い効率で迅速に2次電池を充電することができる。

【0021】また、本発明の電源装置において、前記充電手段は、前記燃料電池からの出力エネルギが最大となる状態で前記2次電池への充電を行なう構成も好適である。このような構成とすれば、燃料電池によって2次電池を充電する際の効率をさらに向上させることができ、より迅速に2次電池を充電することができる。

【0022】ここで、前記負荷状態判定手段は、前記負荷の大きさを判断する負荷量判定手段である構成とすることができる。このような構成とすれば、負荷の大きさに関する情報をフィードバックして前記接続手段が備える接点の接続状態を変更することができ、負荷の大きさに応じて燃料電池と2次電池とを使い分けることが可能となる。

【0023】さらに、前記負荷状態判定手段は、前記負荷の変化量を判断する負荷変化量判定手段であることとしてもよい。このような構成とすれば、負荷の変化量に従って、実際に負荷が増大してしまうのに先だって前記接続手段が備える接点の接続状態を変更することができるため、負荷が所定量以上になったときには、燃料電池と2次電池との両方から電力を供給可能な状態に準備することができる。

【0024】本発明の第1の電気自動車は、電気エネルギによってモータを回転させ、該モータの回転力を車軸に伝えることによって駆動力を得る電気自動車であって、請求項1ないし8いずれか記載の電源装置を搭載し、前記モータは、前記電源装置から電力の供給を受ける負荷の一つであることを要旨とする。

【0025】以上のように構成された本発明の第1の電気自動車は、前記燃料電池から前記負荷に対して電力を供給する場合の出力電圧よりも高い電圧で、前記燃料電池を供給側として前記2次電池の充電を行なうため、燃料電池の出力電圧と2次電池の充電電圧との差だけに基づいて充電を行なう場合に比べて、高い効率でより迅速に2次電池の充電を行なうことができる。したがって、2次電池の残存容量を迅速に回復することができ、2次電池からの出力が要求されるときには充分な電力を供給することができる。さらに、走行時の負荷状態によって50

燃料電池および2次電池とモータとの接続状態を切り替える場合には、負荷状態が小さいときには2次電池から 負荷への電力供給を行なわないため、負荷状態が小さい ときに2次電池の残存容量が低下してしまうことがない。したがって、燃料電池からの出力だけでは不充分と なる高負荷状態で走行したいときに、2次電池から充分 な出力を得ることができる。

【0026】また、本発明の第2の電気自動車は、電気エネルギによってモータを回転させ、該モータの回転力を車軸に伝えることによって駆動力を得る電気自動車であって、請求項7記載の電源装置を搭載し、前記モータは、前記電源装置から電力の供給を受ける負荷の一つであり、前記負荷量判定手段は、前記電気自動車におけるアクセル開度と車速とに基づいて前記負荷量を判断する手段であることを要旨とする。

【0027】以上のように構成された本発明の第2の電気自動車は、前記電気自動車におけるアクセル開度と車速とに基づいて前記負荷量を判断する。アクセル開度は、電気自動車が備えるモータにおける出力トルクに関する要求の度合いと対応関係を有する値であり、車速は、電気自動車が備えるモータにおける回転数に対対を直である。したがって、アクセル開度と車速とに基づくことによって、負荷量、すなわち、モータにおける消費電力を精度よく推定することができる。これによって、負荷の大きさに関する情報をフィードバックして前記接続手段が備える接点の接続状態を変更することができ、モータでの消費電力量に応じて燃料電池と2次電池とを使い分けることが可能となる。

【0028】また、本発明の第3の電気自動車は、電気エネルギによってモータを回転させ、該モータの回転力を車軸に伝えることによって駆動力を得る電気自動車であって、請求項8記載の電源装置を搭載し、前記モータは、前記電源装置から電力の供給を受ける負荷の一つであり、前記負荷変化量判定手段は、前記電気自動車におけるアクセル開速度に基づいて前記負荷の変化量を判断する手段であることを要旨とする。

【0029】以上のように構成された本発明の第3の電気自動車は、前記電気自動車におけるアクセル開速度に基づいて前記負荷量を判断する。アクセル開速度は、電気自動車において運転者が要求する加速の度合いに対応している。したがって、アクセル開速度が所定値よりも大きくなったときには、そのときの負荷量に関わらず高負荷状態と判断することによって、実際に負荷が増大するときには、燃料電池と2次電池との両方から電力を供給可能な状態に準備することができる。

[0030]

【発明の他の態様】本発明の電源装置は、以下のような他の態様をとることも可能である。すなわち、本発明の電源装置において、前記電源装置の起動時に、前記燃料電池の暖気状態を検出する暖気状態検出手段と、前記暖

気状態検出手段によって、前記燃料電池が所定の暖気状態であると判断されたときには、前記燃料電池からの出力を制限する出力制限手段とを備え、前記制御手段は、前記暖気状態検出手段によって、前記燃料電池が所定の暖気状態であると判断されたときには、前記回路の状態が前記2次電池から前記負荷に対して電力を供給可能となるように、前記接続手段に対して指示信号を出力することとしてもよい。

【0031】このような構成とすれは、電源装置の起動時において、前記燃料電池の暖気状態が不十分である間 10 に前記燃料電池に大きな負荷が接続されて、燃料電池において電圧降下などの不都合を生じてしまうことがない。また、燃料電池が暖気運転中であるときには2次電池と負荷とが接続されるため、燃料電池の暖機運転に関わらず負荷を駆動することが可能となる。ここで、前記燃料電池の暖気状態は、燃料電池の運転温度を測定するなどの方法によって検出可能である。

【0032】さらに、本発明の電源装置は、前記2次電池の残存容量を検出する残存容量検出手段と、前記残存容量検出手段が検出した前記残存容量の状態を、認識可能に表示する残存容量表示手段と、前記燃料電池の暖気運転中に前記2次電池の充電を開始するための指示を入力可能な充電指示入力手段とを備え、前記制御手段は、前記充電指示入力手段から前記2次電池の充電を開始するための指示が入力され、前記暖気状態検出手段が検出した前記燃料電池の暖気状態が所定の状態になったときには、前記回路の状態が前記燃料電池から前記2次電池に対して充電可能となるように、前記接続手段に対して指示信号を出力すると共に、前記燃料電池からの出力電圧が前記燃料電池の暖気状態に応じた前記所定の電圧となるよう前記昇圧手段に指示信号を出力する手段であることとしてもよい。

【0033】このような構成とすれば、電源装置の起動時に2次電池の残存容量が低下しているときには、積極的に2次電池の残存容量の回復を図ることが可能となる。特に、燃料電池の暖気運転が終了する以前に2次電池の充電を開始することができるため、より早く2次電池の残存容量を回復させることができる。このとき、燃料電池の暖気状態に応じて燃料電池からの出力電圧を昇圧する構成であるため、燃料電池に過剰な負荷をかけることなく高い効率で2次電池の充電を行なうことができる。

【0034】さらに、本発明の電源装置において、前記制御部は、前記電源装置の停止が指示されたときには、前記回路の接続状態が前記燃料電池から前記2次電池に対して充電可能となるように、前記接続手段に対して指示信号を出力すると共に、前記燃料電池からの出力電圧が前記所定の電圧となるよう前記昇圧手段に指示信号を出力する手段であり、前記残存容量検出手段が検出する前記2次電池の残存容量が所定量に達したときには、前50

記燃料電池における発電を停止する燃料電池停止手段を 備えることとしてもよい。

【0035】このような構成とすれば、2次電池の残存容量を充分な状態としてから電源装置がを停止されるため、次回に電源装置を起動するときには、2次電池は充分な残存容量を有していることになり、直ちに2次電池から負荷に対して電力を供給することが可能となる。ここで、電源装置の停止時に、前記燃料電池からの出力エネルギが最大となる状態で2次電池を充電する場合には、2次電池を充電する効率を向上させることができ、電源装置の停止時に燃料電池が発電し続ける時間を短縮することが可能となる。

[0036]

【発明の実施の形態】以上説明した本発明の構成・作用 を一層明らかにするために、以下本発明の実施の形態を 実施例に基づき説明する。図1は、本発明の好適な一実 施例である燃料電池システム10を搭載した電気自動車 の構成の概略を表すブロック図である。本実施例の燃料 電池システム10は、車両に搭載されて車両駆動用の電 源装置として働く。燃料電池システム10は、燃料電池 20、2次電池30、車両駆動用のモータ32、補機類 34、DC/DCコンバータ36, 38、切り替えスイ ッチ40,42、残存容量モニタ43、インバータ4 4、ダイオード46, 48、車速センサ49、制御部5 0を主な構成要素とする。燃料電池20とDC/DCコ ンバータ38は並列に、2次電池30とDC/DCコン バータ36は並列に接続され、さらに、燃料電池20. DC/DCコンバータ38,2次電池30,DC/DC コンバータ36とインバータ44は、切り替えスイッチ 40,42の接点の状態により接続関係は切り替えられ るが、基本的には並列に接続されている。以下、燃料電 池システム10の各構成要素について説明する。

【0037】燃料電池20は、固体高分子電解質型の燃料電池であり、構成単位である単セル28を複数積層したスタック構造を有している。燃料電池20は、陰極側に水素を含有する燃料ガスの供給を受け、陽極側には酸素を含有する酸化ガスの供給を受けて以下に示す電気化学反応によって起電力を得る。

[0038]

$$H_2 \rightarrow 2 H^{\dagger} + 2 e^{-} \cdots (1)$$

$$(1/2) O_2 + 2 H' + 2 e \rightarrow H_2 O \cdots (2)$$

 $H_2 + (1/2) O_2 \rightarrow H_2 O \cdots (3)$

【0039】(1)式は陰極側における反応、(2)式は陽極側における反応を示し、(3)式は電池全体で起こる反応を表わす。図2は、この燃料電池20を構成する単セル28の構成を例示する断面図である。単セル28は、電解質膜21と、アノード22およびカソード23と、セパレータ24,25とから構成されている。

【0040】アノード22およびカソード23は、電解質膜21を両側から挟んでサンドイッチ構造を成すガス

拡散電極である。セパレータ24,25は、このサンド イッチ構造をさらに両側から挟みつつ、アノード22お よびカソード23との間に、燃料ガスおよび酸化ガスの 流路を形成する。アノード22とセパレータ24との間 には燃料ガス流路24Pが形成されており、カソード2 3とセパレータ25との間には酸化ガス流路25Pが形 成されている。セパレータ24、25は、図2ではそれ ぞれ片面にのみ流路を形成しているが、実際にはその両 面にリブが形成されており、片面はアノード22との間 で燃料ガス流路24Pを形成し、他面は隣接する単セル が備えるカソード23との間で酸化ガス流路25Pを形 成する。このように、セパレータ24,25は、ガス拡 散電極との間でガス流路を形成するとともに、隣接する 単セル間で燃料ガスと酸化ガスの流れを分離する役割を 果たしている。もとより、単セル28を積層してスタッ ク構造を形成する際、スタック構造の両端に位置する2 枚のセパレータは、ガス拡散電極と接する片面にだけリ ブを形成することとしてもよい。

【0041】ここで、電解質膜21は、固体高分子材 料、例えばフッ素系樹脂により形成されたプロトン伝導 性のイオン交換膜であり、湿潤状態で良好な電気伝導性 を示す。本実施例では、ナフィオン膜 (デュポン社製) を使用した。電解質膜21の表面には、触媒としての白 金または白金と他の金属からなる合金が塗布されてい る。触媒を塗布する方法としては、白金または白金と他 の金属からなる合金を担持したカーボン粉を作製し、こ の触媒を担持したカーボン粉を適当な有機溶剤に分散さ せ、電解質溶液(例えば、Aldrich Chemi cal社、Nafion Solution) を適量添 加してペースト化し、電解質膜21上にスクリーン印刷 するという方法をとった。あるいは、上記触媒を担持し たカーボン粉を含有するペーストを膜成形してシートを 作製し、このシートを電解質膜21上にプレスする構成 も好適である。また、白金などの触媒は、電解質膜21 ではなく、電解質膜21を接するアノード22およびカ ソード23側に塗布することとしてもよい。

【0042】アノード22およびカソード23は、共に 炭素繊維からなる糸で織成したカーボンクロスにより形 成されている。なお、本実施例では、アノード22およ びカソード23をカーボンクロスにより形成したが、炭 40 素繊維からなるカーボンペーパまたはカーボンフエルト により形成する構成も好適である。

【0043】セパレータ24,25は、ガス不透過の導電性部材、例えば、カーボンを圧縮してガス不透過とした緻密質カーボンにより形成されている。セパレータ24,25はその両面に、平行に配置された複数のリブを形成しており、既述したように、アノード22の表面とで燃料ガス流路24Pを形成し、隣接する単セルのカソード23の表面とで酸化ガス流路25Pを形成する。ここで、各セパレータの表面に形成されたリブは、両面と50

もに平行に形成する必要はなく、面毎に直行するなど所 定の角度をなすこととしてもよい。また、リブの形状は 平行な溝状である必要はなく、ガス拡散電極に対して燃 料ガスまたは酸化ガスを供給可能であればよい。

【0044】以上、燃料電池20の基本構造である単セル28の構成について説明した。実際に燃料電池20として組み立てるときには、セパレータ24、アノード22、電解質膜21、カソード23、セパレータ25の順序で構成される単セル28を複数組積層し(本実施例では100組)、その両端に緻密質カーボンや銅板などにより形成される集電板26,27を配置することによって、スタック構造を構成する。

【0045】図1のブロック図では図示しなかったが、実際に燃料電池を用いて発電を行なうには、上記スタック構造を有する燃料電池本体の他に所定の周辺装置を必要とする。図3は、燃料電池20とその周辺装置とからなる燃料電池部60は、上記燃料電池20と、メタノールタンク61および水タンク62と、改質器64と、エアコンプレッサ66とを主な構成要素とする。

【0046】 改質器64は、メタノールタンク61および水タンク62から、メタノールおよび水の供給を受ける。 改質器64では、供給されたメタノールを原燃料として水蒸気改質法による改質を行ない、水素リッチな燃料ガスを生成する。以下に、改質器64で行なわれる改質反応を示す。

[0047]

 $CH_3OH \rightarrow CO+2H_2 \cdots (4)$

 $CO+H_2O \rightarrow CO_2+H_2 \qquad \cdots (5)$ $CH_3OH+H_2O \rightarrow CO_2+3H_2 \qquad \cdots (6)$

【0048】改質器64で行なわれるメタノールの改質 反応は、(4)式で表わされるメタノールの分解反応と (5)式で表わされる一酸化炭素の変成反応とが同時に 進行し、全体として(6)式の反応が起きる。このよう な改質反応は全体として吸熱反応である。改質器64で 生成された水素リッチな燃料ガスは燃料供給路68を介 して燃料電池20に供給され、燃料電池20内では各単 セル28において、前記燃料ガス流路24Pに導かれて アノード22における電池反応に供される。アノード2 2で行なわれる反応は記述した(1)式で表わされる が、この反応で必要な水を補って電解質膜21の乾燥を 防ぐために、燃料供給路68に加湿器を設け、燃料ガス を加湿した後に燃料電池20に供給することとしてもよい。

【0049】また、エアコンプレッサ66は、外部から 取り込んだ空気を燃料電池20に加圧供給する。エアコ ンプレッサ66に取り込まれて加圧された空気は、空気 供給路69を介して燃料電池20に供給され、燃料電池 20内では各単セル28において、前記酸化ガス流路2 5Pに導かれてカソード23における電池反応に供され

る。一般に燃料電池では、両極に供給されるガスの圧力が増大するほど反応速度が上昇するため電池性能が向上する。そこで、カソード23に供給する空気は、このようにエアコンプレッサ66によって加圧を行なっている。なお、アノード22に供給する燃料ガスの圧力は、記述した燃料供給路68に設けたマスフロコントローラの電磁バルブ67の開閉状態を制御することによって容易に調節可能である。

【0050】燃料電池20内のアノード22で電池反応に使用された後の燃料排ガスと、エアコンプレッサ66によって圧縮された空気の一部とは改質器64に供給される。既述したように、改質器64における改質反応は吸熱反応であって外部から熱の供給が必要であるため、改質器64内部には図示しないバーナが加熱用に備えられている。上記燃料ガスと圧縮空気とは、このバーナの燃焼のために用いられる。燃料電池20の陽極側から排出された燃料排ガスは燃料排出路71によって改質器64に導かれ、圧縮空気は空気供給路69から分岐する分岐空気路70によって改質器64に導かれる。燃料排ガスに残存する水素と圧縮空気中の酸素とはバーナの燃焼に用いられ、改質反応に必要な熱量を供給する。

【0051】このような燃料電池20は、接続される負荷の大きさに応じて燃料ガス量および酸化ガス量を調節することによって出力を制御することができる。この出力の制御は制御部50によって行なわれる。すなわち、既述したエアコンプレッサ66や燃料供給路68に設けた電磁バルブ67に対して制御部50からの駆動信号を出力し、その駆動量や開閉状態を調節することで供給ガス量を制御して燃料電池20の出力を調節している。

【0052】以上説明した燃料電池20は、2次電池30、モータ32および補機類34と接続可能となっている。この燃料電池20は、燃料電池システム10のモードが後述するように切り替わると、モータ32および補機類34に対して電力の供給を行なう状態と、2次電池30の充電を行なう状態とが切り替わる。このような燃料電池20と2次電池30との充放電状態に関わる制御については後に詳しく説明する。また、燃料電池20には、温度センサ45が設けられている。この温度センサ45は、燃料電池20内部の温度を測定するものであり、温度センサ45によって検出された燃料電池20の内部温度に関する情報は、後述する制御部50に入力される(図1参照)。

【0053】2次電池30は、上記燃料電池20とともにモータ32および補機類34に電力を供給する電源装置である。本実施例では鉛蓄電池を用いたが、ニッケルーカドミウム蓄電池、ニッケルー水素蓄電池、リチウム2次電池など他種の2次電池を用いることもできる。この2次電池30の容量は、燃料電池システム10を搭載する車両の大きさやこの車両の想定される走行条件、あるいは要求される車両の性能(最高速度や走行距離な

ど)などによって決定される。

【0054】モータ32は、三相同期モータである。燃料電池20や2次電池30が出力する直流電流は、後述するインバータ44によって三相交流に変換されてモタ32に供給される。このような電力の供給を受けて、中タ32は回転駆動力を発生し、この回転駆動力は、燃料電池システム10を搭載する車両における車軸を介して、車両の前輪および/または後輪に伝えられ、車両を走行させる動力となる。このモータ32は、制御装置33の制御を受ける。制御装置33は、アクセルペダルポジションセンサ33bなどとも接続されている。また、制御装置33は、燃料電池システム10の動作に関する基本的な制御を行なう制御部50とも接続されており、この制御部50との間でモータ32の駆動などに関する種々の情報をやり取りしている。

【0055】補機類34は、燃料電池システム10の稼 働中に所定範囲内の電力を消費する負荷である。例え ば、エアコンプレッサ66やウオータポンプやマスフロ コントローラなどがこれに相当する。エアコンプレッサ 66は、既述したように、燃料電池20に供給する酸化 ガス圧を調節するものである。また、ウオータポンプ は、冷却水を加圧して燃料電池20内を循環させるもの であり、このように冷却水を循環させて燃料電池20内 で熱交換を行なわせることによって、燃料電池20の内 部温度を所定の温度以下に制御する。マスフロコントロ ーラは、既述したように燃料電池20に供給する燃料ガ スの圧力と流量を調節する。従って、図1のブロック図 では燃料電池20と補機類34とは独立して表わされて いるが、これら燃料電池20の運転状態の制御に関わる 機器については燃料電池20の周辺機器ということもで きる。このような補機類34の電力消費量は本実施例で は最大5kwであり、モータ32の消費電力に比べて少 なく、電力消費量の変動も小さい。

【0056】DC/DCコンバータ38は、燃料電池20および2次電池30が出力する電気エネルギの電圧を変換して補機類34に供給する。モータ32を駆動するのに必要な電圧は、通常200V~300V程度であり、燃料電池20および2次電池30からはこれに見合った電圧が出力されている。しかしながら、既述したウオータポンプなどの補機類34を駆動するときの電圧は12V程度であり、燃料電池20および2次電池30から出力される電圧をそのままの状態で供給することはできない。したがって、DC/DCコンバータ38によって電圧を降下させている。

【0057】DC/DCコンバータ36は、燃料電池20が出力する電気エネルギの電圧を変換して2次電池30に供給する。後述するように、モータ32において電力の消費が行なわれないときには、本実施例の燃料電池システム10では、接点の切り替えが行なわれて燃料電

池20と2次電池30とがこのDC/DCコンバータ3 6を介して接続される。燃料電池システム10の回路が このような接続状態になると、燃料電池20からの出力 電圧はDC/DCコンバータ36によって昇圧され、2 次電池30へ供給される。

【0058】切り替えスイッチ40, 42は、燃料電池 20,2次電池30およびモータ32のそれぞれの間の 接続状態を切り替えるスイッチである。切り替えスイッ チ40は、そのコモン側接点が切り替え側接点c, d, eのいずれかと接続した状態となる。切り替え側接点c 10 と接続したときには、燃料電池20は2次電池30とは 接続しない状態となる。切り替え側接点dと接続したと きには、燃料電池20と2次電池30は並列に接続した 状態となる。切り替え側接点eと接続したときには、燃 料電池20は、DC/DCコンバータ36を介して2次 電池30を充電可能な状態となるように接続される。

【0059】一方、切り替えスイッチ42は、そのコモ ン側接点が切り替え側接点a,bのいずれかと接続した 状態となる。切り替え側接点aと接続したときには、モ ータ32は2次電池30とは接続しない状態となる。ま 20 た、切り替え側接点bと接続したときには、モータ32 は2次電池30と接続可能になる。この切り替えスイッ チ40,42は制御部50に接続されており、制御部5 0から出力される信号に従って回路の切り替えが制御さ れる。このように切り替えスイッチ40、42によって 回路が切り替えられることで、燃料電池システム10の モードが後述するように制御される。

【0060】残存容量モニタ43は、2次電池30の残 存容量を検出するものであり、ここではSOCメータに よって構成されている。SOCメータは2次電池30に おける充電・放電の電流値と時間とを積算するものであ り、この値を基に制御部50は2次電池30の残存容量 を演算する。ここで残存容量モニタ43は、SOCメー タの代わりに電圧センサによって構成することとしても よい。2次電池30は、その残存容量が少なくなるにつ れて電圧値が低下するため、この性質を利用して電圧を 測定することによって2次電池30の残存容量を検出す ることができる。このような電圧センサは制御部50に 接続される。制御部50に予め電圧センサにおける電圧 値と残存容量との関係を記憶しておくことによって、電 40 圧センサから入力される測定値を基に制御部50は2次 電池30の残存容量を求めることができる。あるいは、 残存容量モニタ43は、2次電池30の電解液の比重を 測定して残存容量を検出する構成としてもよい。

【0061】インバータ44は、燃料電池20や2次電 池30から供給される直流電流を、3相交流電流に変換 してモータ32に供給する。ここでは、制御部50から の指示に基づいて、モータ32に供給する3相交流の振 幅(実際にはパルス幅)および周波数を調節することに よって、モータ32で発生する駆動力を制御可能となっ 50 16

ている。このインバータ44は、6個のスイッチング素 子 (例えば、バイポーラ形MOSFET (IGBT)) を主回路素子として構成されており、これらのスイッチ ング素子のスイッチング動作により燃料電池20および 2次電池30から供給される直流電流を任意の振幅およ び周波数の三相交流に変換する。インバータ80が備え る各スイッチング素子はそれぞれ制御部50に接続され ており、制御部50からの駆動信号によりそのスイッチ ングのタイミングの制御を受ける。

【0062】ダイオード46、48は、燃料電池システ ム10を構成する回路中の所定の位置に設けられてお り、回路内を電流が非所望の方向に逆流してしまうのを 防止する。ダイオード46は、切り替えスイッチ40の 切り替え側接点cと、切り替えスイッチ42の切り替え 側接点aとの間に接続され、燃料電池20側からインバ ータ44側に電流を流すことができる向きに配置されて いる。ダイオード48は、DC/DCコンバータ36 と、2次電池30との間に接続され、DC/DCコンバ ータ36側から2次電池30側に電流を流すことができ る向きに配置されている。

【0063】車速センサ49は、燃料電池システム10 を搭載する車両の速度を検出するセンサである。車速セ ンサ49は、例えば、上記車両が備える車軸における回 転数を検出することによって構成可能である。あるい は、上記車両が備える各車輪の回転数に関する情報を基 に車速を推定する構成としてもよい。

【0064】制御部50は、マイクロコンピュータを中 心とした論理回路として構成され、CPU52、ROM 54、RAM56および入出力ポート58からなる。C PU52は、予め設定された制御プログラムに従って所 定の演算などを実行する。ROM54には、CPU52 で各種演算処理を実行するのに必要な制御プログラムや 制御データなどが予め格納されており、RAM56に は、同じくCPU52で各種演算処理を実行するのに必 要な各種データが一時的に読み書きされる。入出力ポー ト58は、制御装置33から入力されるモータ32の駆 動状態に関する情報などを入力すると共に、CPU52 での演算結果に応じて、切り替えスイッチ40, 42や インバータ44などに駆動信号を出力して燃料電池シス テムの各部の駆動状態を制御する。

【0065】図1では、制御部50に関しては、インバ ータ44および切り替えスイッチ40,42への駆動信 号の出力と、残存容量モニタ43,温度センサ45およ び車速センサ49からの検出信号の入力と、制御装置3 3との間の信号のやり取りのみを示したが、制御部50 はこの他にも燃料電池システム10における種々の制御 を行なっている。制御部50による図示しない制御の中 で主要なものとしては、燃料電池20の運転状態の制御 を挙げることができる。既述したように、エアコンプレ ッサ66やマスフロコントローラに駆動信号を出力して

酸化ガス量や燃料ガス量を制御したり、改質器64に供給するメタノールおよび水の量を制御したり、燃料電池20の温度管理や改質器64の温度管理も制御部50が行なっている。

17

【0066】以上燃料電池システム10の構成について 説明したが、次に、この燃料電池システム10の動作に ついて説明する。まず最初に、燃料電池システム10に おいて行なわれる燃料電池20および2次電池30から の出力制御の概要について説明する。図4は、燃料電池 システム10が種々の状態 (システム起動時、低負荷状 10 態、高負荷状態、アクセルオフ状態等)となったときの 切り替えスイッチ40、42における接点の接続状態 と、そのときの各電池の充放電状態とをまとめた説明図 である。図5は、図4におけるΦのシステム起動時,❷ の低負荷状態および3の高負荷状態における燃料電池2 0と2次電池30との放電VI特性図である。図6は、 図4における4の状態、すなわちアクセルがオフとなっ たときやシステム停止時などにおいて燃料電池20から 2次電池30への充電が行なわれるときの充電VI特性 図である。以下に、図4,5,6に基づいて、上記①, ②, ③, ④の状態と、それぞれの状態での燃料電池シス テム10における充放電状態について順次説明する。

【0067】 ②の状態は、既述したようにシステムの起動時であり、燃料電池システム10の起動が使用者によって指示されて燃料電池システム10における起動時の動作が開始されてから、燃料電池20の運転温度が所定の温度に昇温するまでの期間に対応する。この②の状態では、切り替えスイッチ42は、コモン側接点と切り替え側接点bとを接続した状態となり、切り替えスイッチ40は、コモン側接点と切り替え側接点cとを接続した状態となるように制御される(図4参照)。各切り替えスイッチが上記した状態になっているときには、2次電池30だけがモータ32に対して電力を供給可能に接続されており、燃料電池20は補機類34に対してだけ電力を供給する。

【0068】このように、モータ32は2次電池30とだけ接続された状態となるため、燃料電池システム10を搭載する電気自動車においては、燃料電池システム10を起動した直後には、電気自動車は2次電池30によってのみ駆動されることになる。また、燃料電池20は、その起動時においては暖機運転を要し、燃料電池20の運転温度が充分に上昇するまでは充分な発電量を得ることができないが、本実施例では、燃料電池20は補機類34に対してだけ電力を供給しながら暖機運転を行なう構成となっている。補機類34は、既述したようにその負荷の大きさが所定範囲内である安定した負荷である。暖気運転中の燃料電池に対してこのように小さな安定した負荷に接続することによって、燃料電池20は支障なく暖機運転を完了して運転温度を充分に昇温させることができる。なお、図1に示した燃料電池システム150

0では、このシステム起動時には補機類34に対する電力の供給は暖気中の燃料電池20によってのみ行なわれる構成としたが、2次電池30からも電力を補う構成としてもよい。また、2次電池30が出力する電気エネルギを用いて積極的に燃料電池20を加熱し、燃料電池20の暖機運転に要する時間を短縮する構成としてもよい。

【0069】上記したように \bigcirc の状態ではモータ32は2次電池30によってのみ駆動されるため、そのときの放電V-I特性図は、2次電池30そのものの放電V-I特性図に一致する(図5参照)。なお、図5には燃料電池20の放電V-I特性図も記載しているが、これは燃料電池20が定常状態に達したときのものである。 \bigcirc の状態では燃料電池20は暖気運転中であるためこの放電V-I特性図とは異なる特性を示す。暖気運転中の燃料電池20における出力特性の変化については、後に説明する。

【〇〇70】②の状態は、既述したように燃料電池シス テム10における負荷が小さい状態、すなわち、モータ 32で消費する電力が少ない状態である。この2の状態 では、切り替えスイッチ42は、コモン側接点と切り替 え側接点aとを接続した状態となり、切り替えスイッチ 40は、コモン側接点と切り替え側接点 c とを接続した 状態となるように制御される(図4参照)。各切り替え スイッチが上記した状態になると、燃料電池20は補機 類34の他にモータ32に対しても電力を供給可能とな り、2次電池30はモータ32とも燃料電池20とも接 続されない状態となる。このように、モータ32は2次 電池30とは接続せず燃料電池20とだけ接続した状態 となるため、燃料電池システム10を搭載する電気自動 車は、燃料電池20が発電した電力だけによって駆動さ れる。このとき2次電池30は、充放電ともに行なわれ ない。

【0071】上記したように②の状態ではモータ32は 燃料電池20によってのみ駆動されるため、そのときの 放電V-I特性図は、燃料電池20そのものの放電V-I特性図に一致する。これは、図5において低負荷時と 示した範囲内の太線で示した曲線に相当する。

【0072】 の状態は、既述したように燃料電池システム10における負荷が大きい状態、すなわち、車両が加速中あるいは登坂中などの理由でモータ32で消費する電力が多い状態である。この の状態では、切り替えスイッチ42は、コモン側接点と切り替え側接点bとを接続した状態となり、切り替えスイッチ40は、コモン側接点と切り替え側接点dとを接続した状態となるように制御される(図4参照)。各切り替えスイッチが上記した状態になると、燃料電池20と2次電池30とは、並列に接続されて両者ともにモータ32に対して電力を供給可能になる。このように、燃料電池20と2次電池30とを並列に接続して両者を同時に利用することによ

って、高負荷状態となったモータ32が要求する電力量を充分に賄うことが可能となる。なお、①の起動時以外にモータ32が駆動している時に、その状態が②の低負荷状態に属するのか③の高負荷状態に属するのかの判断方法については、後に詳しく説明する。

【0073】上記したように③の状態では、モータ32は燃料電池20と2次電池30との両方から電力を供給される状態となる。このときの放電V-I特性図は、図5において高負荷時と示した範囲内の太線で示した曲線に相当する。

【0074】ここで、図5では、負荷の大きさが図中の 電流値IA に対応する大きさとなったときに、上記した ②の状態と③の状態とが切り替わるように表わした。図 5中の電流値 IB は、燃料電池20と2次電池30とを 並列に接続して負荷に対して電力を供給した場合に、燃 料電池20と2次電池30との両方から負荷に対して電 力が供給されるようになるときの負荷量に相当する。す なわち、燃料電池20の出力電圧が、2次電池30の無 負荷時電圧と等しくなるときの燃料電池20の出力電流 値が IB となる。ここでは、上記 IA の値を上記 IB の 20 値よりも所定量だけ高い値として設定した。このよう に、燃料電池20と2次電池30との両方から出力され るようになる電流値 IA を、両電池を並列に接続したと きに両電池から出力されるようになる電流値 IB よりも 高い値に設定すると、負荷の大きさがより広い範囲で、 燃料電池20だけから出力されるようになる。このよう な燃料電池20単独で出力する負荷の範囲の上限として のIAの値は、燃料電池20の出力容量と、モータ32 や車両の性能などに基づいて定めることができる。な お、負荷の状態が2の低負荷状態に属するのか3の高負 荷状態に属するのかを判断するために、実際の燃料電池 システム10において行なわれる動作については後に説 明する。

【0075】④の状態は、2次電池30が燃料電池20 によって充電される状態に対応する。具体的な車両の状 態としては、アクセルペダル33aがオフ状態(踏まれ ていない状態)となっている場合や、燃料電池システム 10を停止する際などを挙げることができる。すなわ ち、アクセルペダル33aがオフ状態となると、モータ 32への電力の供給が停止され、この間は燃料電池20 40 による2次電池30の充電が行なわれる。また、燃料電 池システム10の運転を停止する際にも2次電池30の 充電が行なわれる。既述したように、燃料電池システム 10の起動時に燃料電池20の暖機運転を行なっている 間は、2次電池30だけがモータ32に対して電力を供 給する構成となっているため、燃料電池システム10の 起動時には2次電池20の残存容量が充分である必要が ある。そのため本実施例では、燃料電池システム10を 停止する際に、2次電池30を充分に充電してから燃料 電池20の運転を停止し、燃料電池システム10を完全 50 に停止させる構成としている。

【0076】このような�の状態では、切り替えスイッチ42は、コモン側接点と切り替え側接点bとを接続した状態となり、切り替えスイッチ40は、コモン側接点と切り替え側接点eとを接続した状態となるように制御される(図4参照)。各切り替えスイッチが上記した状態になると、燃料電池20の出力電圧はDC/DCコンバータ36で昇圧され、2次電池30に印加される。2次電池30は、DC/DCコンバータ36により昇圧された高電圧により充電される。

【0077】上記②の状態における燃料電池20から2 次電池30への充電V-I特性図は図6に示した通りで あって、本実施例では、燃料電池20によって2次電池 30を充電する際に、この燃料電池20からの出力電圧 を、DC/DCコンバータ36によって所定のレベルに まで昇圧する。ここで、燃料電池20からの出力電圧を 昇圧する所定のレベルは、本実施例では、燃料電池20 からの出力エネルギが最大となる状態を基にして定める こととした。すなわち、本実施例では、燃料電池20の 出力エネルギ量の最大値で充電を行なうものとして、充 電電流が最大値となるように、昇圧する電圧値を定め た。図6では、2次電池30の充電V-I特性と共に、 この充電V-I特性を放電側に対称に移動したグラフが 示されており、燃料電池20からの出力電圧を昇圧する レベルは、このグラフで規定される2次電池30の充電 エネルギが、燃料電池20からの出力エネルギの最大値 と一致するときの電圧値として表わされている。ここ で、2次電池30の充電V-I特性は2次電池30の残 存容量によって変化するものであり、2次電池30の残 存容量から求められる2次電池30の出力特性に基づい て、2次電池30を充電するために燃料電池20からの 出力電圧を昇圧するレベルを決定することとしている。 したがって、燃料電池20の出力が最大となるときの電 流値をIC、電圧値をVCとし、上記のように定めた充 電時の電流値をID、電圧値をVDとすると、DC/D Cコンバータ36の変換効率を無視すれば、IC×VC = ID × VD が成り立つ。

【0078】なお、上記した�の状態、すなわち、アクセルペダル33aが踏み込まれていない状態であって、車速vが0ではないときには、回生によってモータ32側から2次電池30に対して充電を行なうことが可能な場合がある。このような場合としては、坂道を下っているときに運転者がアクセルペダル33aから足を離して慣性で走行している状態や、所定以上の速度で走行中に運転者がアクセルペダル33aから足を離して慣性で走行している状態を挙げることができる。�の状態では切り替えスイッチ42はポジションbと接続しているため、上記した回生が行なわれるときには、モータ32における回転軸が回転してモータ32で生じるエネルギは、インバータ44および切り替えスイッチ42を介して2次電池30に供

給される。なお、②の充電状態において、モータ32側から2次電池30への回生が行なわれないとき(車速が0あるいは小さいときなど)には、制御部50はインバータ44のスイッチング素子を制御して、モータ32側への通電を阻止している。上記した回生による2次電池30の充電を行なうことによって、燃料電池システム10全体のエネルギ効率を向上させることが可能となる。【0079】②の状態において、上記した回生が可能な

【0079】

の状態において、上記した回生が可能な 状態、すなわち、2次電池30を充電可能なエネルギが モータ32で発生するときには、2次電池30は、モー タ32と燃料電池20との両方から電力の供給を受ける ことが可能となる。このような場合には、DC/DCコ ンバータ36で燃料電池20からの出力電圧を昇圧する レベルを、モータ32側からの回生電圧に釣り合うよう に制御すれば、モータ32で発生するエネルギと燃料電 池30からの出力との両方によって、2次電池30を充 電することができる。もとより、モータ32側からの回 生電圧が、燃料電池20からの出力を最大としたときの 昇圧電圧 (図6参照) よりも低い場合には、モータ32 側からの回生は行なわない構成としてもよい。このよう な場合には、燃料電池20の最大出力を利用して2次電 池30の充電を行なうことによって、より速く2次電池 30の残存容量を回復することができる。

【0080】次に、上記した②の低負荷状態のモードと③の高負荷状態のモードとを切り替える判断時の動作について説明する。図5に基づくと、上記モードの切り替えを行なうべき負荷の大きさは、対応する出力電流値がIAとなったときとなる。したがって、車両における負荷の大きさを検出し、この負荷の大きさが出力電流値IAに等しくなったときに、既述した各接点の接続状態を切り替える構成とすればよいことになる。

【0081】ここで、上記した各切り替えスイッチの接 点の切り替えのタイミングを決定するための負荷の大き さの判定は、負荷の大きさ、すなわちモータ32におけ る消費電力量に直接基づいて行なう必要はなく、消費電 力量を反映する他の変数を基にして行なってもよい。こ こで、上記モータ32における消費電力、すなわち負荷 の大きさに対応する消費エネルギ量は、モータ32にお ける回転数と出力トルクとの積の値となる。したがっ て、上記各切り替えスイッチの接点の切り替えのタイミ ングを決定するための負荷の大きさの判定は、モータ3 2における回転数や出力トルクと対応関係を有する値に 基づいて行なうことができる。本実施例では、モータ3 2の回転数に対応する値として車速を、出力トルクと対 応関係を有する値としてアクセル開度を利用し、このア クセル開度と車速との関係に基づいて負荷の大きさを判 定する構成とした。アクセル開度とは、アクセルペダル ポジションセンサ33bが検出したアクセルペダル33 aの踏み込み量のことであり、このアクセル開度は運転 者による要求トルクの大きさに対応していると考えるこ 50

とができる。以下に、アクセル開度と車速との関係に基 づいて負荷の大きさを判定する動作について説明する。 【0082】図7は、アクセル開度と車速とに基づい て、負荷が2の低負荷状態であるのか3の高負荷状態で あるのかを判定する際に用いるマップを表わす。本実施 例では、負荷の大きさの判定を行なう際には、まずアク セル開度と車速とを読み込み、予め制御部50内に記憶 しておいた図7に示すマップを参照して、読み込んだア クセル開度と車速とに対応する状態が②の低負荷状態で あるか3の高負荷状態であるかを判断する。図7のマッ プにおいて、アクセル開度および車速のとり得る値は複 数の範囲に分割されており(本実施例では、アクセル開 度は5段階、車速は6段階)、高負荷状態と低負荷状態 との境界線は、アクセル開度と車速とに応じて段階的に 変化することとした。ここで、車速が遅い場合には、ア クセル開度がある程度大きくならないと高負荷であると 判断されないが、車速が速くなるとアクセル開度がより 小さい状態で高負荷であると判断されるようになる。こ の図7における高負荷領域と低負荷領域との境界は、ア クセル開度と車速との積の値が所定の範囲内、すなわ ち、図5における出力電流値IA に対応する所定の領域 内となるように設定されている。したがって、図7のマ ップに基づいて負荷の大きさの判定を行なうことによっ て、上記したようにモータ32における回転数と出力ト ルクとの積の値であるモータ32での消費電力が、出力 電流値 IA に対応する所定の範囲内となるときに、各切 り替えスイッチの接点を切り替えることが可能となる。 【0083】なお、図7は、実線で表わしたアクセル踏 み込み時のマップと、点線で表わしたアクセル戻し時の マップとからなる。アクセル踏み込み時マップとは、ア クセルが踏み込まれて❷の低負荷状態から❸の高負荷状 態へモードが切り替わる際に参照されるマップであり、 アクセル戻し時マップとは、踏み込んでいたアクセルが 戻されて3の高負荷状態から2の低負荷状態へモードが 切り替わる際に参照されるマップである。これらアクセ ル踏み込み時のマップとアクセル戻し時のマップとは、 図7に示すように、高負荷領域と低負荷領域との境界線 においてヒステリシスが設けられている。このようなヒ ステリシスを設けることによって、上記境界領域に近い 状態で車両を走行させる際に、各切り替えスイッチ4 0,42において接点の切り替え動作が頻繁になってし まうという不都合が生じるのを防止することができる。 なお、こうしたヒステリシスの幅は、燃料電池システム 10を搭載する車両等の使用特性などによって定められ るものである。

【0084】以上、図7に基づいて、②の低負荷状態と ③の高負荷状態との切り替え時について説明したが、既 述したように、上記接点の切り替えが行なわれる境界は 段階的に値が変化する構成となっており、境界における 消費電力の値は図5における電流値IAに対応する一定

値とはならない。しかしながら、この境界における消費電力の値は、上記した電流値 IA に対応する所定の範囲内の値となるため、本実施例の燃料電池システム 10では、図5における IB に対応する出力電流値よりも負荷が大きい状態まで、燃料電池 20が単独でモータ32に対して負荷を供給するように制御される。上記した負荷の大きさの判定を行なう際には、実際に負荷が増大して燃料電池 20からの出力だけでは不足してしまう状態となる前に、②から③の状態に各切り替えスイッチの接点の切り替えが完了可能であればよい。

【0085】以上、②の低負荷状態と③の高負荷状態と の間でモードの切り替えを行なう際に、アクセル開度と 車速とに基づいて判断を行なう動作について説明した が、本実施例の燃料電池システム10では、車両のアク セル開速度に基づくモードの切り替えも行なわれる。ア クセル開速度とは、単位時間におけるアクセル開度の変 化量のことであり、運転者がアクセルを踏み込んだ強さ に対応する。このアクセル開速度は、運転者が要求する 加速の度合いに対応している。したがって、アクセル開 速度が大きいほど急激な加速が運転者により要求されて 20 いることを示し、アクセル開速度が大きくなるとその直 後に急激に負荷が増大することになる。アクセル開速度 が大きい場合には、たとえそれまでの車速が遅い場合で あっても負荷は急激に増大する。したがって、本実施例 では、既述したアクセル開度と車速との関係とは別に、 アクセル開度に基づいて負荷の大きさを判定している。

【0086】本実施例の燃料電池システム10において、上記した負荷の大きさの判定結果を基にして既述した各モードの切り替え(切り替えスイッチの接点の切り替え)を行なう際の動作について、図8に例示する充放電状態制御処理ルーチンに基づいて説明する。本ルーチンは、燃料電池システム10を搭載する車両において、この燃料電池システムを始動させる所定のスタートスイッチがオン状態になったときから、CPU52によって所定時間ごとに実行される。

【0087】本ルーチンが実行されると、まず、CPU 52は、燃料電池20が暖気運転中であるかどうかを判断する(ステップS100)。この判断は、記述した温度センサ45から燃料電池20の内部温度に関する情報を入力し、燃料電池20の運転温度が所定の温度以上に昇温しているかどうかを判断することによって実行可能である。この所定の運転温度とは、燃料電池20が単独でモータ32を駆動したときに、所定量の負荷(②の状態と③の状態とが切り替わるときの負荷、すなわち、図5における電流値1Aに対応する負荷)に対して支障なく出力可能となる運転温度として予め設定され、制御部50に記憶されている。

【0088】ステップS100において、燃料電池20 の運転温度が所定温度を下回るなどにより暖気中である と判断された場合には、CPU52は、燃料電池システ 50

ム10が既述した**①**の起動時であると判定する(ステップS110)。次にステップS220に移行して、切り替えスイッチ40,42に対して指示信号を出力し、各切り替えスイッチの接点の状態を、上記**①**の起動時に対応する既述した状態にして(図4参照)、本ルーチンを終了する。

【0089】ステップS100において暖気運転中ではないと判断された場合には、次に、アクセル開度 θ n と θ n+1 とを読み込む(ステップS120)。本実施例の10 燃料電池システム10では、ごく短時間である Δ t (例えば50msec)毎に、アクセルペダルポジションセンサ33bが検出するアクセル開度を、制御装置33を介して制御部50に入力して所定のメモリ内に展開する処理ルーチンが、充放電状態制御処理ルーチンとは別に実行されている。上記ステップS120において読み込まれるアクセル開度とは、 Δ t 毎に検出されているアクセル開度の最新の値 θ n+1と、その一つ前の値 θ n である。

【0090】次に、車速センサ49から車両の車速vを 読み込む(ステップS130)。アクセル開度および車 速を読み込むと、次に、読み込んだ値を基にアクセル開 速度 Ø を求めてその大きさを判定する (ステップS14 0)。アクセル開速度 Θ は、(θ n+1 $-\theta$ n) $/\Delta$ t に よって求めることができる。このアクセル開速度Θが0 である場合には、次にアクセル開度 θ n+1 が O であるか どうかを判断する(ステップS150)。ステップS1 50においてアクセル開度 θn+1 が0であった場合に は、CPU52は、燃料電池システム10が既述したØ の状態であると判定する (ステップS160)。このよ うな、アクセル開速度もアクセル開度も共に0である状 態とは、アクセルペダル33aが全く踏まれていない状 態に対応する。すなわち、車両が停車しているか、車両 が慣性で走行している状態である。次にステップS22 0に移行して、切り替えスイッチ40,42に対して指 示信号を出力し、各切り替えスイッチの接点の状態を、 上記②に対応する既述した状態にして(図4参照)、本 ルーチンを終了する。

【0091】上記ステップS150においてアクセル開度 θ n+1 が0でない場合には、前回に実行したルーチンにおいて負荷状態を判定した結果を読み込む(ステップS170)。ここで、アクセル開速度 θ が0であってアクセル開度 θ n+1 が0でない状態とは、アクセルペダル33aを所定量踏み続けている状態に対応する。このような場合には、負荷の判定状態、すなわち各切り替えスイッチの接点の接続状態を変更することなく維持する。なお、ステップS170において読み込む前回のルーチンにおける判定結果は、図8に示した充放電状態制御処理ルーチンを一回実行するごとに、制御部50内の所定のアドレスに記憶している。ステップS170で前回のルーチンにおける負荷状態の判定結果を読み込むと、次

にステップS220に移行して、各切り替えスイッチに対して接点の接続状態を維持する指示を出力し、本ルーチンを終了する。

【0092】ステップS140において求めたアクセル開速度のが、0よりも大きい場合には、次に、こののが所定の値a以上であるかどうかを判断する(ステップS180)。この所定の値aは、アクセルペダル33aが非常に強い勢いで踏み込まれており、モータ32での負荷が急激に大きくなることが指示されていることを判断する基準となる値であり、予め設定されて制御部50内10に記憶されている。ステップS180においてアクセル開速度のが上記所定の値a以上であると判断された場合には、そのときの車速に関わらず燃料電池システム10が既述した3の高負荷の状態であると判定する(ステップS200)。次にステップS220に移行して、切り替えスイッチ40、42に対して指示信号を出力し、各切り替えスイッチの接点の状態を、上記3に対応する既述した状態にして(図4参照)、本ルーチンを終了する。

【0093】ステップS180において、アクセル開速 度 Ø が上記所定の値 a よりも小さいと判断された場合に は、次に、車速 v およびアクセル開度 θ n+1 とに基づい て、図7において実線で示したアクセル踏み込み時マッ プを参照することによって負荷の大きさを判定する(ス テップS190)。このようなステップS190の判断 を行なう場合とは、アクセル開速度は正の値、すなわち アクセルペダル33aを踏み込みつつある状態であっ て、アクセルペダル33aを踏み込む速度は所定の範囲 内である状態に対応する。したがって、図7のアクセル 踏み込み時マップを参照することによって、負荷状態が ②の低負荷状態であるか③の高負荷状態であるかを判定 することができる。ステップS190において負荷状態 を判定すると、ステップS220に移行して切り替えス イッチ40、42に対して指示信号を出力し、各切り替 えスイッチの接点の状態を負荷状態に対応した状態にし て (図4参照)、本ルーチンを終了する。

【0094】ステップS140において、アクセル開速度のが負の値であると判断された場合には、次にステップS210に移行して、アクセル開度 θ n+1 および車速 vに基づいて、図7において点線で示したアクセル戻し時マップを参照することによって負荷の大きさを判断する。ステップS210において負荷状態を判定すると、ステップS220に移行して切り替えスイッチ40,42に対して指示信号を出力し、各切り替えスイッチの接点の状態を負荷状態に対応した状態にして(図4参照)、本ルーチンを終了する。

【0095】以上のように構成された本実施例の燃料電池システム10によれば、燃料電池20によって2次電池30の充電を行なう際には、燃料電池20からの出力電圧を昇圧して2次電池30に供給する構成となってい 50

るため、燃料電池20から2次電池30への充電電圧を 高くすることができ、2次電池30の残存容量が悪化し てしまう前に2次電池30を充電する動作を開始するこ とができる。比較例として、図9に、燃料電池と2次電 池とを並列に接続したときに燃料電池によって2次電池 を充電する際のV-I特性図を示す。2次電池の充電 は、2次電池に対して、2次電池の充電V-I特性に示 された電圧よりも高い電圧を印加するときに可能とな る。したがって、燃料電池と2次電池とを並列に接続し て回路の切り替えを行なわない場合には、全体の出力電 流値が図9中のIE よりも小さくなったときにのみ、燃 料電池からの出力電圧が2次電池の充電電圧を上回って 充電が行なわれるようになる(図9中、斜線で示した領 域は、燃料電池からの出力電圧が2次電池の充電電圧を 上回る領域である)。これに対して本実施例の燃料電池 システム10では、2次電池30の残存容量がさほど低 下していなくても、運転者がアクセルペダル33aを踏 み込んでいない間は2次電池30を充電する動作が行な われ、2次電池30の残存容量を常に充分な状態に保つ ための制御が行なわれる。そのため、負荷が増大して2 次電池30からの出力が要求される状態になれば、2次 電池30から充分な電力を供給することができる。ま た、本実施例では、上記したように燃料電池20からの 出力電圧を昇圧する構成とすることで充電可能領域を広 げているため、2次電池30の出力や容量を非所望の大 きさにまで小さくしたり、燃料電池20を不必要に大型 化する必要がない。

【0096】さらに、本実施例の燃料電池システム10 では、燃料電池20から2次電池30への充電を行なう 際に、燃料電池20からの出力エネルギが最大となる状 態で燃料電池20からの出力電圧を昇圧して2次電池3 0に電力を供給することが可能である。したがって、燃 料電池20によって2次電池30を充電する際の効率を さらに高くすることができ、充電に要する時間を短縮す ることができる。そのため、燃料電池システム10の動 作中であって、アクセルペダル33aが踏まれていない 時間を有効に利用して2次電池30の残存容量を回復す ることが可能となり、2次電池30の残存容量が非所望 のレベルにまで低下してしまうのを抑えることができ る。また、車両をアイドリング状態にして2次電池30 の充電を行なう場合にも、燃料電池と2次電池とを並列 に接続したときの電圧差に従って充電する場合に比べ て、はるかに早く充電を完了することが可能となる。

【0097】また、本実施例の燃料電池システム10では、負荷が所定量よりも大きいとき以外は燃料電池20だけから出力する構成としており、負荷が増大して燃料電池20の他に2次電池30からも出力する必要があると判断した場合にだけ、2次電池30からも出力する構成としている。したがって、負荷がそれほど大きくない状態で2次電池30から出力されてしまうことがない。

すなわち、充分な残存容量を有する2次電池と燃料電池とを並列に接続した場合には、負荷が比較的小さな段階で2次電池から電力が供給されてしまい、2次電池の残存容量が次第に低下してしまう。しかしながら本実施例では、負荷の大きさがある程度大きくなるまでは2次電池と負荷との接続が遮断されているため、燃料電池20からの出力だけで充分な負荷量のときに、2次電池30の充電量が低下してしまうことがない。そのため、負荷が増大して燃料電池20からの出力だけでは不足する場合に、2次電池30から充分に電力を補うことができる。

【0098】既述したように、本実施例では、アクセル 開度と車速とに基づいて判定される負荷の大きさに加え て、アクセル開速度に基づいて判定される負荷変動の要 求量によっても、燃料電池20および2次電池30と負 荷との接続状態が制御される。このように、負荷変動の 要求量に基づいた制御を行なうことによって、実際に負 荷が増大する前に回路の接続状態を望ましい状態に切り 替えておくことが可能となり、実際の負荷の増大に遅れ ることなく対応することができる。

【0099】上記した実施例において、高負荷状態と低 負荷状態との判定を行なう際に用いた図7のマップは、 とり得る車速 v の値が 6 段階に、とり得るアクセル開度 θn+1 の値が5段階に分割されており、判定時の車速お よびアクセル開度がこれらのどの領域に属するかを判断 している。ここで、高負荷状態と低負荷状態との判定を 行なう際に用いるマップは、とり得るアクセル開度 θ n+ 1 の値と、とり得る車速 v の値とを異なる段階数に分割 して構成することとしても良い。また、このようなマッ プにおいて、とり得る車速 v とアクセル開度 θ n+1 とを 無段階的に設定することとしてもよい。このように無段 階なマップとした場合の例を図10に示す。ここでは、 図7に示したマップと同様に、アクセル踏み込み時マッ プとアクセル戻し時マップとの間にヒステリシスが設け られており、それぞれの動作状態に応じたマップを参照 して負荷の大小が判定される。また、図10に示したマ ップでは、高負荷状態と低負荷状態との境界が直線上に なるように設定したが、この境界における負荷の値が図 5に示した電流値 IA により近い値となるように、高負 荷状態と低負荷状態との境界が2次曲線となるようにマ ップを設定してもよい。

【0100】また、上記実施例では、燃料電池20によって2次電池30を充電する際に、燃料電池20の出力電圧を昇圧させるためにDC/DCコンバータを用いることとしたが、このような昇圧手段はDC/DCコンバータに限るものではない。DC/DCコンバータのような昇圧のための装置を設けることなく、燃料電池20からの出力電圧を昇圧する構成としてもよい。例えば、燃料電池20を複数のスタックからなる構成とし、これら各スタックの接続状態を変えることによって燃料電池か 50

らの出力電圧を昇圧させることも可能である。例えば、 燃料電池20を4個の燃料電池スタックによって構成 し、通常は2個の燃料電池スタックを直列に接続した上 でこれらを並列に接続して用いることとし、2次電池3 0の充電を行なう際にはこれらのスタックの接続状態を 変更して、4個の燃料電池スタックをすべて並列に接続 するならば、充電時における燃料電池20の出力電圧を

2倍にすることができる。

28

【0101】上記実施例では、負荷の大きさ、すなわち モータ32における消費電力の大きさを判定するため に、アクセル開度と車速とに基づくこととしたが、異な る変数に基づいて負荷の大きさを判定することとしても よい。たとえば、インバータ44における出力電流を測定することによっても、モータ32における消費電力の 大きさを判定することができる。ここで、インバータ44における負荷の大きさに基づく制御は、現在の負荷量 に基づく制御となるため、負荷が急激に増大する際に、 既述した接点の切り替えを負荷の増大に間に合って行な うためには、上記実施例のようにアクセル開速度などを 20 組み合わせて制御することが好ましい。

【0102】また、上記実施例では、アクセル開度 θ n+ 1が0であることに基づいて、燃料電池システム10が ④の充電状態であると判断する構成を示したが、アクセ ル開度以外の要因に基づいて**④**の充電状態になることを 判断することとしてもよい。例えば、インバータ44に おける出力電流が0またはマイナス(すなわち回生時) になったときに

の充電状態であると判断することがで きる。また、燃料電池システム10を備える車両におい て、❷の充電状態となることを指示可能なスイッチを、 アクセルペダル33aと独立して設けることとしてもよ い。このようなスイッチを設けることによって、例え ば、燃料電池20が定常状態に達していない暖気運転中 であっても、燃料電池20の運転温度に応じて出力電圧 を昇圧して2次電池30に供給することが可能となり、 燃料電池20の暖気運転中に2次電池30の充電を開始 するという動作ができる。このような動作を実際に行な う場合には、さらに、残存容量モニタ43が検出した2 次電池30の残存容量を運転者が認識可能となるように 表示する構成を設ければよい。これによって、燃料電池 システム10の起動時に2次電池30の残存容量が低下 している時には運転者がこれを認識可能となり、必要に 応じて上記スイッチから指示を入力することが可能とな る。以下に、このような構成について説明する。

【0103】既述したように、本実施例の燃料電池システム10では、システムの停止時に2次電池30の充電を行ない、2次電池30の残存容量を充分な状態としてから燃料電池システム10を停止する構成となっている。しかしながら、車両を長期間放置した場合などには2次電池30は自然放電してしまい、その残存容量は低下してしまう。既述したように、本実施例の燃料電池シ

ステム10では、その起動時においては、2次電池30 だけを用いてモータ32を駆動する構成となっており、 起動時において2次電池30の残存容量を充分に用意す ることによって、燃料電池20の暖機運転中にモータ3 2を駆動するのに充分な電力をモータ32に供給するこ とが可能となる。ここで、上記したように、残存容量モ ニタ43が検出した2次電池30の残存容量を表示する 構成とすれば、燃料電池システム10の起動時に2次電 池30の残存容量が低下している場合には、運転者は2 次電池30の残存容量が低下していることを認識するこ とが可能となる。運転者は、2次電池30の残存容量が 低下していることを認識した場合には、車両を発進させ る前に上記したスイッチを介して2次電池30の充電を 指示することによって、燃料電池20の暖機運転が完了 する以前に、燃料電池20の出力にある程度の余力が生 じた時点でDC/DCコンバータ36を介して高電圧を 印加し、2次電池30を効率よく充電して、2次電池3

【0104】図11に示すように、暖気運転中の燃料電池20は、その運転温度によって出力特性が異なる。図11のグラフに示した各燃料電池の運転温度は、tC < tB< tA である。燃料電池の運転温度が上がるに従って出力電圧は上昇し、より大きな負荷(電流値)に対応可能となる。図8に示した充放電状態制御処理ルーチンのステップS100において、燃料電池20が暖気運転中かどうかを判断する際に基準とする燃料電池20の運転温度は、燃料電池20が単独で所定量のエネルギ(図5に示したIAに対応する)を出力可能となる温度として設定されている。しかしながら、これよりも低い運転温度であっても補機類34で要する以上の電力は出力可能であり、このエネルギの余力(出力可能な電力から補機類34での消費電力を除いたエネルギ量)を用いて2次電池30を充電することができる。

0の残存容量を速やかに回復させることができる。

【0105】ここで、暖気運転中の燃料電池20におけ る出力特性は、燃料電池20の運転温度から推定するこ とが可能であり、暖気運転中の各運転温度における燃料 電池20の最大出力(あるいは、各運転温度において充 分に出力可能な値)の大きさを予め設定しておくことが できる(図11参照)。また、2次電池30の充電特性 は、そのときの2次電池30の残存容量によって決ま る。したがって、燃料電池20の運転温度によって定ま る燃料電池20の最大出力と、2次電池30の残存容量 によって定まる2次電池30の充電特性とに基づいて、 記述した4の状態の場合と同様に、燃料電池20の出力 電圧をどの値にまで昇圧すべきであるかを決定すること ができる。燃料電池20からの出力電圧を、この決定し た値にまで出力して2次電池に供給し、2次電池30を 充電する構成とすることによって、燃料電池20の暖機 運転中に2次電池30の充電を開始することが可能とな

【0106】図12は、上記した動作が行なわれるときに、CPU52によって実行される暖機時充電制御処理ルーチンを表すフローチャートである。本ルーチンは、燃料電池システム10が始動された後に、上記スイッチを運転者が操作して、2次電池30を充電すべき指示が入力されると実行される。

【0107】本ルーチンが起動されると、CPU52は、まず、2次電池30の残存容量の読み込みを行なう(ステップS300)。次に、ステップS300で読み込んだ値を基に、2次電池30の残存容量が充分であるかどうかを判断する(ステップS310)。2次電池30の残存容量が充分である場合、すなわち、上記スイッチからの指示入力が誤ってなされた場合や、本ルーチンを実行し続けることによって2次電池30の残存容量が充分に回復した場合には、本ルーチンから抜けて、図8に示した通常の充放電制御処理ルーチンによる制御に移行する。

【0108】ステップS310において、2次電池30の残存容量が不十分であると判断された場合には、燃料電池20の運転温度を読み込む(ステップS320)。次に、この燃料電池20の運転温度に基づいて、燃料電池20による2次電池30の充電が可能かどうかを判断する(ステップS330)。この判断は、燃料電池20の出力がある程度以上になる時の燃料電池20の運転温度として予め定めておいた値と、ステップS320で読み込んだ実際の運転温度とを比較することによって行なう。ステップS330において、充電できない、すなわち、燃料電池20の運転温度が所定の温度よりも低いと判断されたときには、再びステップS320に戻り、燃料電池20の運転温度が充分に上昇するまで燃料電池20の運転温度が充分に上昇するまで燃料電池20の運転温度の読み込みを繰り返すこととする。

【0109】ステップS330において、燃料電池20 の昇温状態が充分であると判断されたときには、記述し たように2次電池30の残存容量と燃料電池20の運転 温度とに基づいて、燃料電池20からの出力電圧をどの 値にまで昇圧するかを決定する(ステップS340)。 つぎに、切り替えスイッチ40,42に指示信号を出力 して、回路の接続状態を①の状態から④の状態に切り替 える(ステップS350)。ここで、DC/DCコンバ ータ36に信号を出力することによって、燃料電池20 からの出力電圧をステップS340で決定した値に昇圧 し(ステップS360)、本ルーチンを終了する。な お、上記した動作に従って2次電池30の充電を行って いるときに、アクセルペダル33aが踏み込まれたとき には、上記ルーチンの実行を停止して、記述した充放電 状態制御処理ルーチンに移行し、モータ32を駆動可能 にしている。

【0110】このような構成とすれば、燃料電池システム10の起動時に2次電池30の残存容量が低下してしまっている場合にも、燃料電池20の暖機運転完了前

に、DC/DCコンバータ36を介して供給される高電 圧により2次電池30の充電を開始することが可能とな り、より速く2次電池30の残存容量を回復して、支障 なく車両を発進させることが可能となる。もとより、上 記したような燃料電池20の暖気運転中に2次電池30 の充電を開始する制御を行なわない場合には、燃料電池 20の暖機運転終了後には車両を発進させるまで40の充 電状態となり、定常状態の燃料電池20の最大出力を利 用して2次電池30の充電が行なわれる。また、上記し た説明では、燃料電池20の暖気時に2次電池30の充 10 電を開始するためには、上記所定のスイッチからの指示 入力を要する構成としたが、スイッチからの指示入力を 不要とする構成とすることもできる。すなわち、燃料電 池システム10の始動時にはCPU52が2次電池30 の残存容量を確認し、この残存容量が所定量以下の場合 には燃料電池20の暖気運転中に2次電池30の充電を 開始して、アクセルペダル33aが踏まれるまでは2次 電池30を充電する構成としてもよい。

【0111】なお、記述した実施例のように、負荷量が 所定量以上になるまでは2次電池30からの出力を行な 20 わない制御を行なう場合にも、所定量よりも大きい負荷 が長時間持続する場合には、2次電池30の残存容量の 悪化によって、車両の走行中に充分な出力が得られなく なる場合が想定される。このように、車両の走行中に、 残存容量モニタ43によって2次電池30の残存容量の 低下が検出された場合には、残存容量が低下してしまっ たことを運転者に知らせて、残存容量を積極的に回復す るための措置をとるよう運転者に促す構成とすることが 望ましい。例えば、運転席周辺に設けた所定の表示を点 灯させたり、音声を発したりして残存容量の低下を知ら 30 せることができる。

【0112】上記したような方法によって、2次電池3 0の残存容量が所定量以下になったこと、あるいは2次 電池30の残存容量の低下状況が所定の状態となったこ とを運転者に認識させれば、運転者は、残存容量を回復 するための措置をとることができる。たとえば、可能な 限り車両のスピードを落として負荷を減少させることに よって2次電池における電力消費を抑えたり、また、可 能であれば一旦停車して燃料電池システム10を既述し た④状態として、2次電池30の残存容量の回復を待つ こともできる。このような対策をとることによって、2 次電池30からの電力供給がなくなってアクセルペダル 33aを踏み込んでも充分な出力が得られなくなる状態 となるのを防止することができ、走行の安全性を高める ことができる。さらに、本実施例の燃料電池システム1 0では、燃料電池30の出力が最大となる状態で2次電 池30の充電を行なうため、上記したように一旦停車し て2次電池30の残存容量の回復を待つ場合にも、迅速 に2次電池30の残存容量を回復させることができる。

【0113】また、上記実施例の燃料電池システム10 50 電池20の出力特性を表わす説明図である。

【0114】以上本発明の実施例について説明したが、本発明はこうした実施例に何等限定されるものではなく、本発明の要旨を逸脱しない範囲内において種々なる様態で実施し得ることは勿論である。本発明の電源装置を、電気自動車以外の負荷、例えば、家庭内の電力負荷に電力を供給する電源装置として用いることとしてもよい。また、本発明の電源装置が備える2次電池は、所定量の電力を蓄えて必要に応じて供給可能に準備することができればよく、充分量の電気エネルギを蓄えることができるならば、本発明の電源装置が備える2次電池をコンデンサと読み替える構成とすることもできる。

【図面の簡単な説明】

よい。

【図1】本発明の好適な一実施例である燃料電池システム10の構成を表わすブロック図である。

【図2】単セル28の構成を表わす断面模式図である。

【図3】燃料電池部60の構成を表わすブロック図である。

【図4】燃料電池システム10の運転状態と、各切り替 えスイッチの接続状態との対応を表わす説明図である。

【図5】燃料電池20と2次電池30との放電V-I特性図である。

【図6】燃料電池20によって2次電池30を充電する際の充電V-I特性図である。

【図7】アクセル開度と車速との関係に基づいた負荷状 態の判定の様子を表わす説明図である。

【図8】回路の接点を切り替える際に実行される充放電 状態制御処理ルーチンを例示するフローチャートであ る。

【図9】燃料電池と2次電池とを並列に接続したとき に、燃料電池によって2次電池を充電する際のV-I特 性図である。

【図10】アクセル開度と車速との関係に基づいた負荷 状態の判定の様子を表わす説明図である。

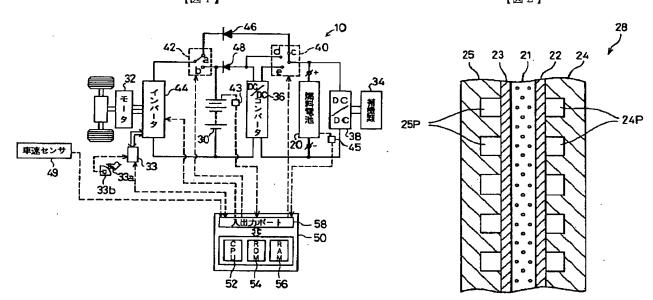
【図11】定常状態となる以前の運転温度における燃料 電池20の出力特性を表わす説明図である 【図12】燃料電池20の暖機運転時に2次電池30の 充電を行なう際に実行される暖機時充電制御処理ルーチンを例示するフローチャートである。

【符号の説明】

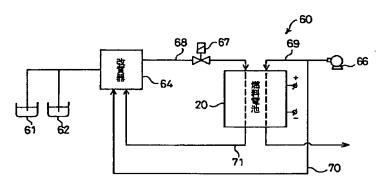
- 10…燃料電池システム
- 20…燃料電池
- 21…電解質膜
- 22…アノード
- 23…カソード
- 24, 25…セパレータ
- 24…セパレータ
- 24P…燃料ガス流路
- 25…セパレータ
- 25P…酸化ガス流路
- 26, 27…集電板
- 28…単セル
- 30…燃料電池
- 32…モータ
- 33…制御装置
- 33a…アクセルペダル
- 33b…アクセルペダルポジションセンサ
- 3 4…補機類
- 36, 38…DC/DCコンバータ

- * 40, 42…切り替えスイッチ
 - 4 3…残存容量モニタ
 - 44…インバータ
 - 45…温度センサ
 - 46, 48…ダイオード
 - 49…車速センサ
 - 50…制御部
 - 5 2 ··· C P U
 - 5 4 ··· R OM
- 10 56 ··· RAM
- 58…入出力ポート
 - 60…燃料電池部
 - 61…メタノールタンク
 - 62…水タンク
 - 6 4 … 改質器
 - 66…エアコンプレッサ
 - 6 7…電磁バルブ
 - 68…燃料供給路
 - 69…空気供給路
- 20 70…分岐空気路
 - 71…燃料排出路
 - 80…インバータ
- * 90…電流センサ

[図1]

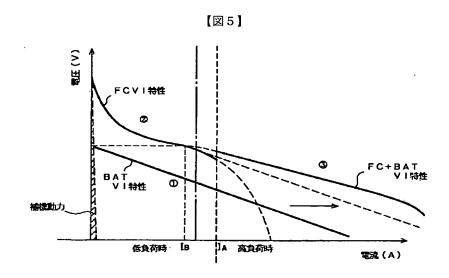


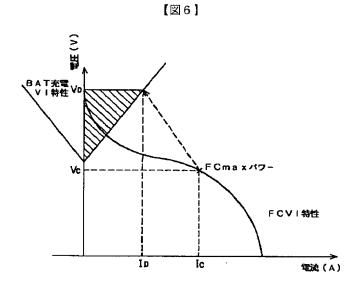
【図3】

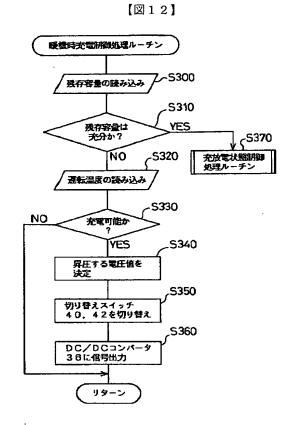


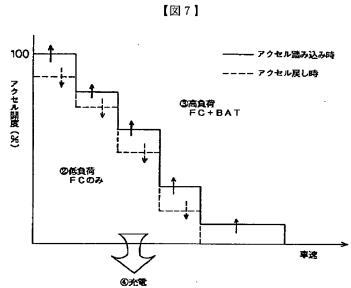
【図4】

	燃料電池システム 10の 状態	スイッチ42	スイッチ40	充妆電状觀
0	システム起動時	b	c	2次電池30が放電
8	低負荷時	а	С	燃料電池20が放電
30	高負荷時	ь	d	燃料電池20と2次電池30が 並列放電
(アクセルOFF時 システム停止時 2次電池SOC低下時 回生時	ь	е	燃料電池20昇圧放電 2次電池30茶键







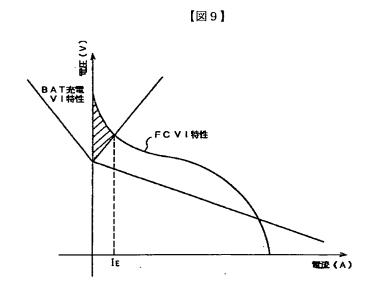


充放電状態制御 処理ルーチン 5100 暖機中か? INO S110 S120-ر ①の起動時と 制定 アクセル関度 θ n . θ m+1 の読み込み ~S130 車速 v の読み込み S140 $\theta_{n+1} - \theta_n = \Delta \theta$ 9<0 _CS210 Δt S150 アクセル戻し時マップ を基に負荷利定 8>0 S180 5160 NO ④の充放電状態 と判定 0>a? S190₂ INO アクセル踏み込み マップを基に負荷判定 S200 S170 ③の高負荷状態 と判定 前回の状態を 読み込む

切り替えスイッチ40,42に 指示信号を出力

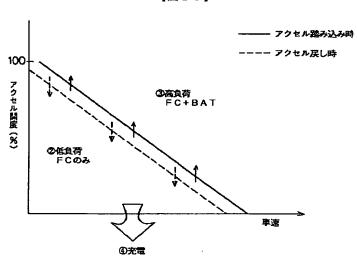
リターン

【図8】

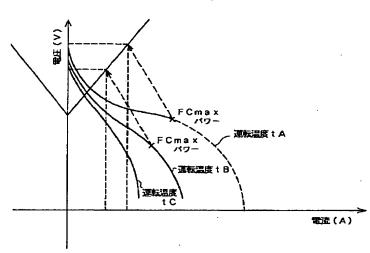


~S220

【図10】



【図11】



フロントページの続き

(51) Int. Cl. ⁶ H O 2 J 7/00

識別記号

FΙ

H O 2 J 7/00

Р

303E

303